

پودمان سوم

ساز و کار های حرکتی

صفحه ۵

تعریف ساز و کار های حرکتی

برخی از اجزای سیستم ها را که در واقع نقش اصلی را بر عهده دارند ، ساز و کار های حرکتی می گویند.

تعریف سیستم های امروزی

ماشین هایی هستند که از یک یا چند ساز و کار حرکتی تشکیل شده اند و یک انرژی را به انرژی دیگری تبدیل می کنند.

انواع ساز و کار های حرکتی

چرخنده

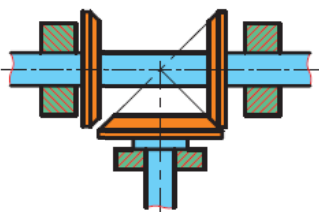
چرخ تسمه

چرخ زنجیر

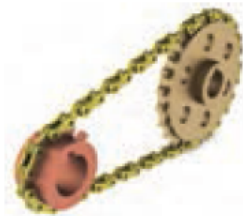
چرخ اصطکاکی

بادامک

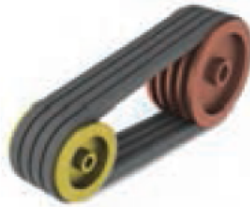
پیچ حرکتی (فولی کش)



ت- ساز و کار حرکتی چرخ اصطکاکی



ب- ساز و کار حرکتی چرخ زنجیر



ب- ساز و کار حرکتی چرخ تسمه



الف- ساز و کار حرکتی چرخ دنده



ج- ساز و کار حرکتی پیچ حرکتی



ت- ساز و کار حرکتی بادامک

انواع ساز و کار حرکتی چرخنده ها

چرخنده ساده (خطی)

چرخنده مارپیچ (مورب)

پرخنده مخروطی

پیچ و چرخ حلزون

چرخنده شانه ای ساده

چرخنده داخلی



پ - ساز و کار حرکتی چرخ دنده مخروطی



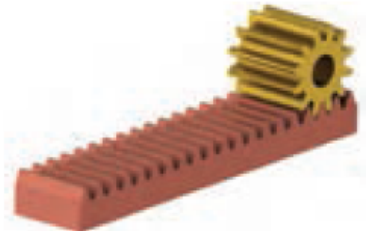
ب - ساز و کار حرکتی چرخ دنده مارپیچ



الف - ساز و کار حرکتی چرخ دنده ساده



ج - ساز و کار حرکتی چرخ دنده داخلی



ن - ساز و کار حرکتی چرخ دنده شانه ای ساده



ت - ساز و کار حرکتی پیچ و چرخ حلزون

معرفی نرم افزار: Interactive physics

یک نرم افزار ساده برای شبیه سازی است که می تواند حرکت ساز و کارهای حرکتی را قبل از ساخت ، شبیه سازی کند.

نرم افزار پیشرفته تر از این نرم افزار ، Working model است.